

tačke otpora R_1 i R_2 održava oko nulte vrednosti, pa će izlaz iz pojačivača u neku ruku kopirati ulazni napon U_1 sa faznim pomeranjem za 180° . Ako su oba otpora jednaka, na izlazu iz pojačivača napon U_2 biće uvek isti kao i napon U_1 ispred otpora R_1 . Promenom otpora R_1 u određenim stupnjevima može se menjati opseg merenja tako da sam instrument uvek radi u istom strujnom opsegu. Preim秉tvo ove veze je u tome da se izlazna snaga pojačivača može prilagoditi snazi instrumenta i izbeći svaka mogućnost preopterećenja instrumenta. Za okretanje faznog stava napona za 90° , što je potrebno za merenje reaktivnih snaga, umesto otpora R_2 postavlja se odgovarajući kondenzator.

Tačnost merenja sa ovim spojem zavisi isključivo od tačnosti otpora R_1 i R_2 . Ovi moraju biti visokoomski da bi se postigla što manja opterećenja mrežnog analizatora. Stanje cevi u elektronskom pojačivaču nema uticaja na tačnost merenja dok cevi ne oslabde do te mere da nisu više u stanju da daju na izlazu snagu potrebnu za napajanje instrumenata.

Za merenje struja pokazala se kao vrlo dobra metoda sa elektronski kompenziranim strujnim transformatorima prema sl. 10. Elektronski servosistem ima zadatku da na svome izlazu dà takav napon da se primarni i sekundarni magnetni fluksovi što je moguće više potru. To se postiže time što se namotajuem 3 meri rezultirajući magnetni fluks koji, ukoliko se obrazuje, preko pojačivača ubacuje u sekundarno kolo takav napon da fluks svede na minimalnu vrednost. Ovakvim kompenziranim strujnim transformatorom mogu se meriti struje reda veličine 10 mA sa padom napona od svega nekoliko mV.

Na mernim stolovima obično su tri pojačivača, i to: jedan za struju koji napaja ampermeter i strujna kola vatmetra i varmetra, jedan za napon za voltmetar i naponsko kolo vatmetra i jedan naponski sa faznim pomeranjem za 90° za napajanje naponskog kola varmetra.

Kontrola tačnosti merenja obavlja se proverom zbiru aktivnih i reaktivnih snaga u čvoristima ili priključkom etaloniranih potrošača aktivne i reaktivne snage.

DANAŠNJE STANJE I PERSPEKTIVE DALJEG RAZVOJA ANALIZATORSKE TEHNIKE

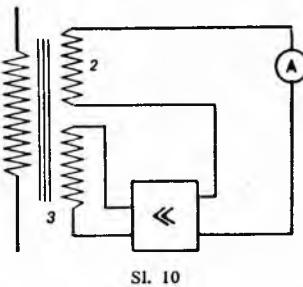
Mrežni analizatori se najviše upotrebljavaju za potrebe elektroprivrede. Na velikim mrežnim analizatorima naizmenične struje ispituju se razne konfiguracije visokonaponskih mreža, kretanja aktivnih i reaktivnih snaga, naponske prilike na sabirnim šinama čvorista, gubici u prenosu, lokacije novih izvora energije i novih dalekovoda itd. Za ispitivanje struja kratkih spojeva radi dimenzionisanja prekidača i relejne zaštite primenjuje se pored analizatora naizmenične struje i analizator jednosmerne struje zbog svoje jednostavnosti u radu.

Za brze provere raspodele aktivnih snaga, što je od velike koristi dispečerskim centrima, primenjuju se jednosmerni analizatori sa fiksnim vrednostima.

Za ispitivanje statičkog i dinamičkog stabilитетa mreže primenjuju se mrežni analizatori naizmenične struje uz pomoć metode približavanja poznate pod imenom »korak po koraku«. Za studije ovih problema još su pogodniji trofazni analizatori sa obrtnim mašinama i simulatori kombinovani sa generatorskim jedinicama mrežnih analizatora naizmenične struje. Ovi specijalni analizatori omogućuju naročito detaljna ispitivanja uticaja pobudnih uredaja na stabilitet mreža, optimalan izbor zamajnih masa, dejstvo prigušnih namotaja, sisteme regulacije brzine itd.

U našoj zemlji počelo se izgradnjom prvog jednosmernog analizatora uoči Drugog svetskog rata. Ovaj analizator je završen tek pre nekoliko godina u Institutu za elektroprivrednu u Zagrebu.

Prvi veliki analizator naizmenične struje sagrađen je u Institutu za elektroprivredu u Beogradu, i to za učestanost od 500 Hz, a zatim jedan još veći u Institutu za elektroprivredu u Ljubljani za učestanost od 50 Hz. Na svim ovim analizatorima rešen je sa uspehom veliki broj elektroprivrednih problema.



Sl. 10

Razvoj tehnike otvara nove mogućnosti za konstrukciju mrežnih analizatora. Samo merenje se može umnogome ubrzati pretvaračima analognih veličina u brojčane. Ovi merni uređaji koji daju direktno cifarske vrednosti mogu se kombinovati sa električnim pisačim mašinama tako da se odmah i upisuju rezultati. Pored toga što je brzina rada velika, i mogućnost grešaka ovim se skoro sasvim isključuje. Podešavanje radnog stanja mreže je ranije oduzimalo prilično vremena; danas su konstruisani servo-sistemi koji to obavljaju vrlo brzo i automatski.

Primena trofaznih analizatora sa obrtnim mašinama kao i tranzitnih analizatora nije velika, zbog komplikovanosti i visoke cene instalacija. Ipak za rešavanje nekih specijalnih elektroprivrednih problema ostaju ovi analizatori nezamenljivi. Naročito su se tranzitni analizatori pokazali kao jedini za merenje prepone u mrežama pri kratkim spojevima i isključivanju prekidača, za studije raznih nelinearnosti, kao pojave zasićenja i ferorezonansa, ponašanja odvodnika prepone, usmeraća, zatim tranzitnih pojava na krajevima dalekovoda, kao i još mnogih drugih elektroprivrednih problema koji se postavljaju sa razvojem mreža.

Analizatori su našli široku primenu i u drugim granama tehnike. Tako npr. na jednosmernim analizatorima se rešavaju razni problemi raspodele magnetskih i električnih polja, kretanje fluida, sistema mazanja, prolaza topote u složenim telima itd. Na naizmeničnim analizatorima se pored ovih problema rešavaju i problemi mehaničkih vibracija, a specijalno torzionih vibracija na električnim mašinama.

Poslednjih godina sve više i više nalaze primenu za rešavanje elektroprivrednih problema i elektronske računske mašine koje rade sa brojčanim vrednostima (digitalne). Svi problemi rešavani na mrežnim analizatorima mogu se rešavati i na ovim mašinama. Drukčiji je samo način rada. Dok su mrežni analizatori sveli složene račune petljastih mreža na merenja analognih veličina, doteve ove računske mašine samostalno obavljaju proračune mreža na klasične načine ali velikom brzinom, i to potpuno samostalno po unapred utvrđenom programu. Sve klasične metode računa petljastih mreža transfiguracijom, pomoću tenzora odnosno matrica, približavanjem i probama, primenjuju se na ovim mašinama. Da li će se njihova primena razviti do te mere da će izbaciti mrežne analizatore, teško je danas reći. Sigurno je međutim da su ove digitalne mašine već naše veliku primenu za rešavanje raznih ekonomskih problema u elektroprivredi.

LIT.: F. Cahen, Les auxiliaires du calcul des réseaux électriques: modèles analogues, calculateurs. Bulletin de la Société française des électriciens, mars 1954.

I. Oč.

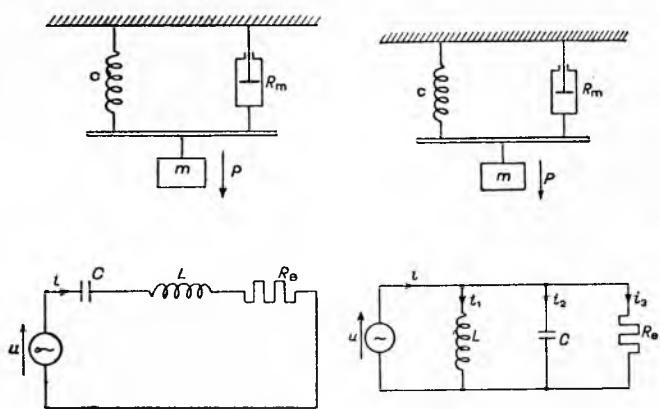
ANALOGNO RAČUNALO, uređaj za proučavanje matematičkih formi koje karakteriziraju vladanje određenog fizikalnog, kemijskog, biološkog, ekonomskog ili regulacionog procesa ili sistema. Matematičke forme proučavanih procesa su kontinuirane funkcije, pa su i varijable analognog računala vremenski kontinuirane. U kontinuiranom obliku se dobije i na prikladan način registra i rezultat. Razmatrajući rezultate dobivene proučavanjem takvih formi zaključuje se onda o parametrima dotičnog sistema ili procesa. Ime »analogno« potječe od fizikalnih analogija koje su potakle ideju razvoja ovih računala, ali više ne odgovara njihovu principu rada. Tačniji bi bio naziv kontinuirano računalo.

Analogno računalo kao *indirektni analogno-računski uređaj*, na kojemu se proučavanje spomenutih sistema ili procesa izvodi samo posredstvom matematičkih formi, treba razlikovati od *direktnih analogno-računskih uređaja* koji su namijenjeni neposrednom proučavanju fizikalnih modela. U grupu direktnih analogno-računskih uređaja idu analizatori električkih mreža.

Usporedi se zakon gibanja $P = m \frac{dv}{dt}$ u mehanici i zakon $U = L \frac{di}{dt}$ u elektrici, vidi se strukturalna analogija tih zakona koja nameće misao analogije mehaničkih i električkih veličina. Kažemo: sili P u mehaničkom sistemu analogni su napon U u električkom sistemu; masi m , induktivitet L ; brzini v , struja i . Utvrđiva se fizikalnu analogiju mehaničkog i električkog sistema, nije teško izvršiti jednostavno modeliranje, tj. sastaviti električki model mehaničkog sistema, kako je to prikazano primjerom na sl. 1.

Može se poći i sa drugog stanovišta. Uzme li se u elektrici zakon $i = C \frac{du}{dt}$ (koji slijedi iz $u = \frac{1}{C} \int i dt$), dolazi se do sasvim nove analogije: sili P odgovara sada struja i ; masi m , kapacitet C ; brzini v , napon u . Električki model mehaničkog sistema na sl. 1. poprima također drugi oblik, kako pokazuje sl. 2. Kako se u ovoj analogiji slika paralelnog mehaničkog sistema poklapa sa slikom paralelnog električkog kruga, ova se analogija čini na prvi pogled potpunijom. Međutim, u mehanici se zamislija brzina kao posljedica postojanja sile, a u elektrici struja kao posljedica postojanja napona; to se iz ove analogije ne razabire. Drugi još

je prigovor da se odgovarajući otpori u mehaničkom i električnom sistemu odnose recipročno. Zato se primjenjuje redovito samo prva analogija, a kako električka analogija i drugih sistema pruža široke mogućnosti eksperimentiranja na modelu, to se mnogo primjenjuje u kemiji, biologiji i ekonomiji.



Sl. 1

Sl. 2

Uredaj u kojemu se, koristeći se principom analogije i podudaranjem fizikalnih zakona vladanja dinamičkog sistema sa Kirchhoffovim zakonima, sastavne njegove komponente (otpornik, induktivitet, kapacitet i transformator) pridružuju direktno parametrima promatranog sistema — naziva se *analizator električkih mreža*. Varijable uređaja su napon i struja i one predstavljaju direktno fizičke varijable kao što su sila, brzina, pomak.

Cesto se takav uredaj primjenjuje i za proučavanje matematičkih jednadžbi koje predstavljaju neki sistem, a mogu se oponašati elementima analizatora posredstvom Kirchhoffovih zakona. Za takve operacije su ovi uredaji vrlo skupi pa iako njihovu skupinu donekle kompenzira velika tačnost rada, za te se svrhe daje prednost elektroničkim računalima (v. *Analizatori, mrežni*).

Namjesto da se za studij mehaničkih i drugih sistema upotrebljavaju modeli koji su s njima povezani analogijom među fizikalnim veličinama kakva je naprijed opisana, mogu se za istu svrhu upotrijebiti i uredaji u kojima se oponaša matematička forma za zakone fizikalnih stanja ili procesa u promatranom sistemu. Takvi su uredaji *analogna računala*.

U analognim računalima za oponašanje pojedinih matematičkih operacija najviše se primjenjuju elektromehanički i električni elementi, dok se mehanički upotrebljavaju samo za specijalne svrhe (npr. polarni planimetri). Većina današnjih analognih računala su kombinacija elektromehaničkih i elektroničkih elemenata, pa će se daljnja razmatranja odnositi na tu kombinaciju pod imenom *elektroničko analogno računalo*.

Elektronička analogna računala se sastoje od niza jedinica — sumatora, integratora, invertora, slogova za množenje (množila), generatora funkcija i dr. — i one tvore radni sistem računala. Svojim ulaznim i izlaznim stezalkama priključene su te jedinice na ploču s priključnicama, na kojoj se postavlja program, tj. predaju računalu podaci. Funkcija kojom se eksperimentira predočuje se odgovarajućim naponskim promjenama i predstavlja ulazni signal u radne jedinice.

Radno pojačalo. Sumiranje, integriranje i diferenciranje. Osnovu jedinica za operacije sumiranja, integriranja i diferenciranja, a i za oponašanje prijenosnih funkcija, čini radno pojačalo. To je istosmjerno pojačalo podvrgnuto specifičnim zahtjevima uz koje je vezana tačnost rada jedinica. Promatrajući princip rada tih jedinica, uočit će se i ti zahtjevi.

Sl. 3 prikazuje radno pojačalo s povratnom spregom, što čini osnovu spomenutih jedinica. Povratna sprega je negativna i izvedena pomoću impedancije Z_p , a na ulazu je impedancija Z_u . Struje su označene u slici, pa se prema Kirchhoffovu zakonu može pisati:

$$i_1 = i_g + i_2. \quad (1)$$

Sa Ohmovim zakonom slijedi:

$$u_u - u_g = Z_u i_1, \quad (2)$$

$$u_g - u_o = Z_p i_2. \quad (3)$$

Postavlja se zahtjev da pojačalo ima što veći ulazni otpor kako bi struja i_g (struja rešetke ulazne elektronike) bila zanemarive vrijednosti ($< 10^{-7} \text{ A}$), pa se u tom slučaju može pretpostaviti $i_1 = i_2$, a to pomoću jednadžbi (2) i (3) daje

$$\frac{u_u - u_g}{Z_u} = \frac{u_g - u_o}{Z_p}. \quad (4)$$

Stavi li se još za $u_g = -\frac{u_o}{A}$, gdje je A pojačanje radnog pojačala, dobiva se

$$u_o = -\frac{Z_p}{Z_u} \cdot \frac{1}{1 + \frac{Z_u + Z_p}{AZ_u}} u_u. \quad (5)$$

To je izraz koji daje ovisnost izlaznog signala o ulaznom. Radnom pojačalu postavlja se zahtjev što većeg pojačanja, jer se u tom slučaju može izraz $\frac{Z_u + Z_p}{AZ_u}$ zanemariti, pa slijedi jednostavni odnos izlaznog i ulaznog napona:

$$u_o = -\frac{Z_p}{Z_u} u_u. \quad (6)$$

Ovaj osnovni odnos, koji karakterizira radno pojačalo s povratnom spregom kao jedinicu računala, strogo je vezan uz uvjetne postavljene pojačalu, i u slučaju da ti uvjeti nisu ispunjeni, veličine koje se zanemaruju unose velike pogreške u rad računala.

Zahtjevi postavljeni pojačalu mogli bi se svrstati ovako: a) pojačanje što veće (reda 10^4 , pa čak do 10^7 i više); b) linearost kroz široko radno područje (obično od -100 V do $+100 \text{ V}$ na izlazu); c) što veća ulazna impedancija a mala izlazna, d) izlazni napon nula za ulazni nula, tj. klizanje s radne tačke mora biti neznatno; e) što niži nivo šuma; f) odziv glatkog funkcije od nula do nekoliko stotina Hz. Da bi se tim uvjetima zadovoljilo, razvijen je čitav niz najrazličitijih rješenja radnih pojačala, a posljednjih nekoliko godina ona se grade ne samo s elektronikama nego i s tranzistorima.

U ovisnosti o vrijednostima impedancija Z_u i Z_p u relaciji (6), pojačalo može vršiti sumiranje, integriranje ili diferenciranje. Razmotrit će se najprije pojačalo kao *jedinica za zbrajanje (sumator)*. Ako se umjesto ulazne impedancije Z_u na sl. 3 spoji niz paralelnih impedancija $Z_1, Z_2 \dots Z_n$, kroz koje teku struje $i_1, i_2 \dots i_n$, odnos ulaznog i izlaznog napona bit će

$$u_o = -Z_p \sum_{j=1}^n \frac{u_j}{Z_j} \frac{1}{1 + \frac{1}{A} \left(1 + Z_p \sum_{j=1}^n \frac{1}{Z_j} \right)}, \quad (7)$$

a ako se dalje izvrše zanemarenja u skladu s provedenim razmatranjem, dobije se

$$u_o = -Z_p \sum_{j=1}^n \frac{u_j}{Z_j}, \quad (8)$$

a to predstavlja proces zbrajanja. Pri tome se mogu istaknuti ovje posebni slučajevi:

a) Zbrajanje nekoliko ulaznih napona uz množenje odabranom konstantom, u skladu s odnosom (8), može se izvršiti ako se uzme:

$$Z_1 = R_1 = R_p, Z_2 = R_2 = \frac{1}{a} R_p, Z_3 = R_3 = \frac{1}{b} R_p, \dots, \text{što daje}$$

$$u_o = - \left(\frac{u_1}{1} + \frac{u_2}{1/a} + \frac{u_3}{1/b} + \dots \right) = - (u_1 + a u_2 + b u_3 \dots).$$

b) Za $n = 1$, a uz $R_p = \frac{1}{k} R_p$, dobit će se $u_o = -k u_1$, množenje jednog ulaza konstantom.

c) Za $k = 1$ u gornjem slučaju dobije se $u_o = -u_1$, dakle promjena predznaka. Pojačalo se u tom slučaju naziva *inverzor*. Vrijednost otpornika u povratnoj spregi uzima se obično $1 \text{ M}\Omega$.

Na osnovu relacije (6) može se dalje postaviti *jedinica za integriranje (integrator)* tako da se kao Z_u zadrži čisti omski otpornik R_u , a u povratnu spregu stavi kondenzator kapaciteta

ANALOGNO RAČUNALO

C. Struja i_2 koja teče kroz kondenzator (struja nabijanja) uvijek je proporcionalna vremenskoj derivaciji napona na tom kondenzatoru

$$i_2 = \frac{d(u_g - u_o)}{dt}. \quad (9)$$

Iz te jednadžbe i jednadžbe (2) slijedi onda uz odgovarajuća zanemarenja

$$du_o = -\frac{u_u}{RC} dt. \quad (10)$$

Integriranjem ovog izraza tokom vremena t , o kojem je ovisan i ulazni napon u_u , dobije se izraz koji pokazuje da taj slog djeluje kao integrator

$$u_o = -\frac{1}{RC} \int u_u dt. \quad (11)$$

Primjenom ovog razmatranja na izraz (7) dobila bi se jedinica za integriranje sume. Čisto integriranje bez množenja konstantom može se postići ako je $RC = 1$. Obično se uzima $C = 1 \mu F$, pa se uz $R = 1 M\Omega$ dobije baš taj slučaj.

Međutim, uz jedinicu za integriranje je vezan još jedan problem — postavljanje početnih uvjeta. Nama, pri rješavanju diferencijalnih jednadžbi i općenito problema s integralima, u primjenjenoj matematici polazi se od nekih početnih veličina koje pobliže definiraju problem. Kako su funkcije u računalu predstavljene naponskim promjenama, to se i ta početna stanja moraju predstaviti određenim naponskim nivojem. Čini se to tako da se kondenzator u povratnoj spregi integratora dovodi na taj naponski nivo $u_{poč}$, pa operaciju integriranja karakterizira jednadžba

$$\frac{u_u - u_g}{R_u} = C \frac{d(u_g - u_o + u_{poč})}{dt} \quad (12)$$

koja uredena daje:

$$u_o = u_{poč} - \frac{1}{RC} \int u_u dt. \quad (13)$$

Nabijanje kondenzatora na $u_{poč}$ vrši se iz posebne baterije (sl. 4). Vrijednost napona regulira se potenciometrom P . Kontakti a i b upravljaju se istovremeno posredstvom releja tako da su izmjenično otvoreni i zatvoreni, ovisno o radnom stanju računala.

Tehnički se postavljanje početnih uvjeta rješava na razne načine. Na modernim računalima postavljaju se automatski.

Iako se jedinica za diferenciranje (derivator) u električkim analognim računalima rijetko upotrebljava, na osnovu sl. 3 može se postaviti i ova jedinica. Na ulaz stavi se kondenzator kapaciteta C , a u povratnu spregu čisti radni otpornik R_p . Sada je

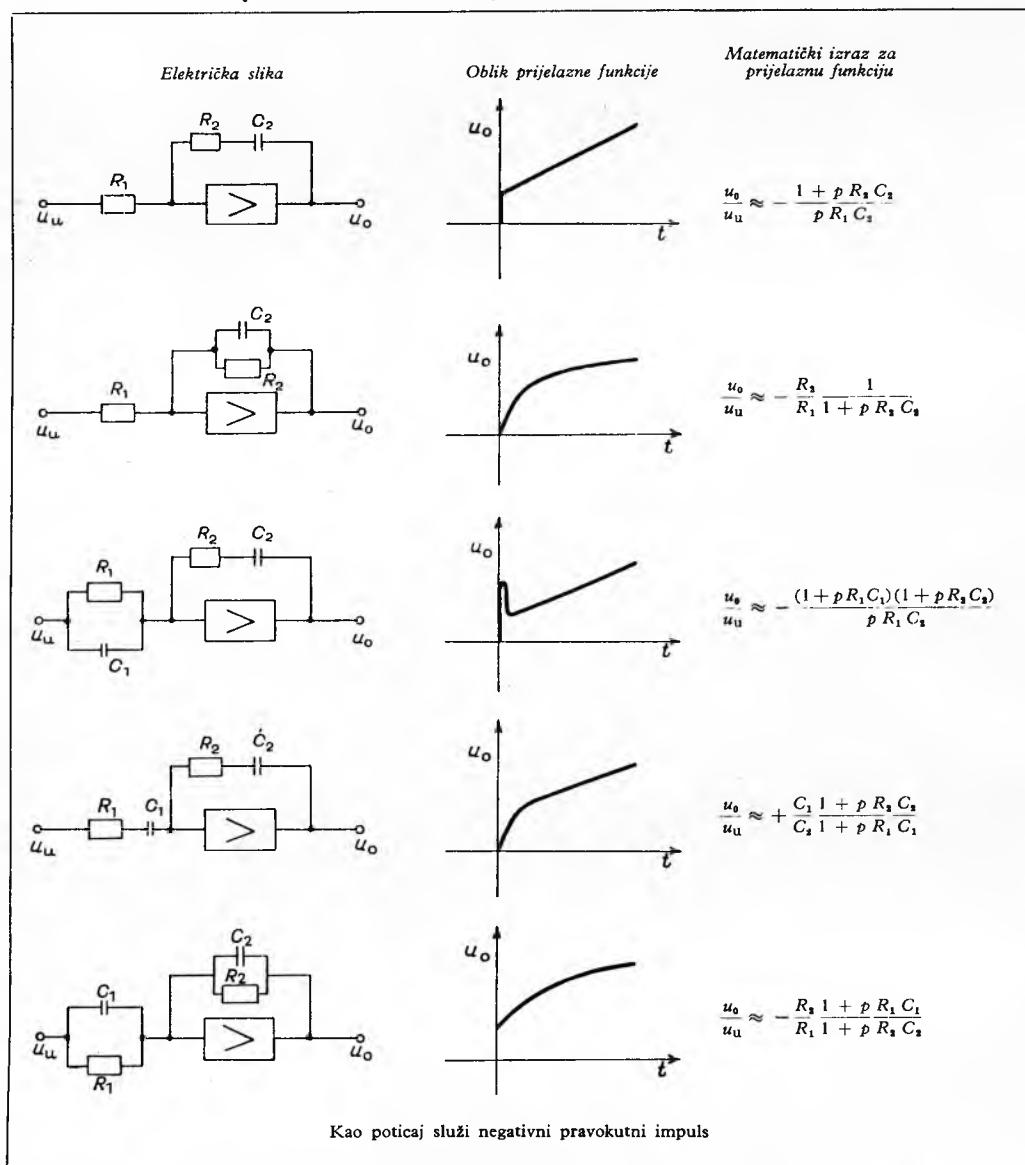
$$i_1 = C \frac{d(u_u - u_g)}{dt}, \quad (14)$$

što uredenjem, uz već postavljene uvjete, daje

$$u_o = R_p C \frac{du_u}{dt}. \quad (15)$$

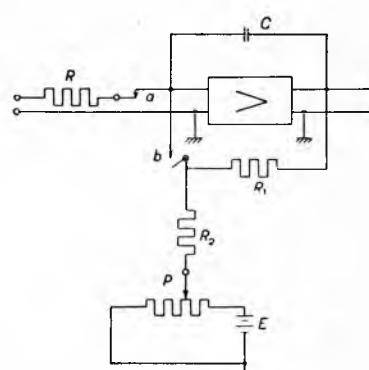
Tablica 1

JEDINICE ZA OPONAŠANJE PRIJELAZNIH FUNKCIJA



Ova jedinica u praksi unosi u rad dosta smetnji, pa se izbjegava ili se pri konstrukciji vodi briga o preciznosti elemenata.

I operacije *oponašanja prijelaznih funkcija* osnivaju se na razmatranjima izvedenim iz sl. 3. U raznim tehnološkim, regulacionim, biološkim i drugim procesima karakteriziraju se pojedini elementi prijelaznim funkcijama, tj. odnosom odzivne i poticajne veličine:



Sl. 4

$F(p) = \frac{y(p)}{x(p)}$. Na osnovu poznatih prijelaznih funkcija pojedinih elemenata procesa zaključuje se o njegovom cijelokupnom ponašanju. Pri tome naročito dobro može poslužiti analogno računalo jer omogućuje da se svaki element oponaša posebno, a zaključci izvode iz ponašanja modela kao cjeline.

Jedinica za oponašanje prijelazne funkcije dobije se tako da se na ulazu i povratnoj sprezi pojačala uvrštavaju sloganovi sa otpornicima i kondenzatorima — dvopoli i četveropoli, koji prikladnim kombinacijama daju željeni oblik funkcije. Tabl. 1 prikazuje način izvedbe jedinica za oponašanje prijelaznih funkcija koje su najkarakterističnije u regulacionim procesima.

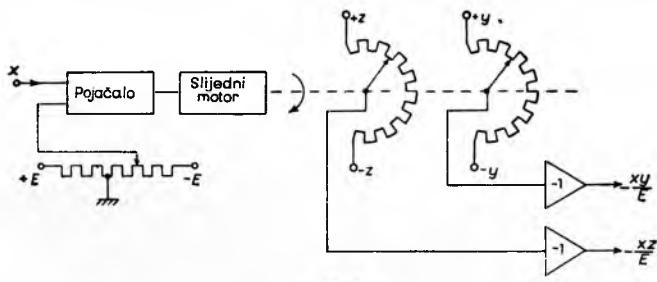
Prijelazne funkcije mogu se prikazati i diferencijalnim jednadžbama, pa se u tom slučaju razmatranja svode na rješavanje sistema tih jednadžbi. No prva metoda je naročito pogodna jer zahtijeva manji broj radnih pojačala i lako se primjenjuje. U pogledu dobrote sastavnih elemenata ulazne impedancije i impedancije povratne sprege postavljaju se vrlo veliki zahtjevi.

Množilo. Mnogi problemi zahtijevaju pored jedinica koje omogućuju vršenje operacija sumiranja, integriranja i diferenciranja i jedinice za množenje. *Slog za množenje* ili *množilo* uvelike proširuje radno područje analognog računala jer mu omogućuje vršenje operacija množenja, dijeljenja, potenciranja i radiciranja, a u vezi s time rješavanje diferencijalnih jednadžbi s nelinearnim koeficijentima, koje se naročito često susreću u primjeni.

Zadatak množenja riješen je na vrlo mnogo načina, ali principijelno se množila svrstavaju u dvije grupe: *direktna* i *indirektna*. Ova posljednja uključuje množila koja proces množenja nadomeštaju nekom drugom operacijom, kao na pr. logaritmiranjem ili relacijom $\frac{1}{2}[(x+y)^2 - (x-y)^2] = xy$.

Sredstva kojima se služe množila jesu: a) fizikalni elementi, b) posebno namijenjeni sloganovi, c) promjenljivo prijenosni uređaji u kojima jedan faktor služi kao polazna radna tačka sistema i d) modulacija.

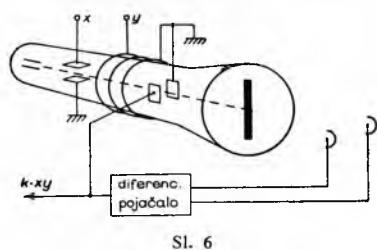
Ovdje se mogu spomenuti samo rješenja koja se najčešće primjenjuju. To je u prvom redu *slijedno množilo*, koje je izvedeno na elektromehaničkom principu pomoću slijednog motora i potenciometra. Električku sliku rješenja prikazuje sl. 5. Ulaz



Sl. 5

x se uspoređuje sa referentnim naponom, koji se regulira pomoću potenciometra na odabranu vrijednost. Napon razlike, koji nastaje na ovaj način, upravlja posredstvom pojačala slijednim motorom. Slijedni motor pokreće zajedničku osovinu određenog broja uskladištenih linearnih potenciometara. Napon na klizalu tih potenciometara je funkcija položaja osovine slijednog motora i napona na stezalkama potenciometra. On je proporcionalan produktu ulaznog napona i napona na stezalkama ako je sistem uravnotežen, tj. kad kroz klizalo ne teče nikakva struja. Obično su slijedna množila snabdjevana sa šest potenciometara, pri čemu jedan služi za reguliranje referentnog napona.

Velika prednost ovih uređaja pred elektroničkim je u tome što ne podliježu sklizanju s radne tačke. Istoču se jednostavnošću, malim dimenzijama i niskom cijenom.

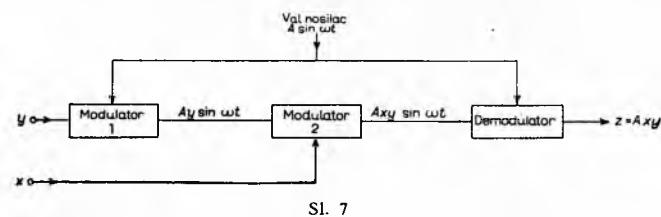


Sl. 6

Velika prednost ovih uređaja pred elektroničkim je u tome što ne podliježu sklizanju s radne tačke. Istoču se jednostavnošću, malim dimenzijama i niskom cijenom.

Druge interesantne rješenje je *množilo s katodnom cijevi* prikazano na sl. 6. Otklonskom sistemu katodne cijevi dodata je zavojnica, a na zastoru pričvršćena je neprozirna vertikalna traka, uz koju su s obje strane postavljeni fotoelementi. Faktori predstavljeni naponom priključuju se na vertikalne pločice i na zavojnici. Prolazeći otklonskim sistemom, zraka elektrona se otklanja proporcionalno naponima x i y . Pri tome se mijenja osjetljivost fotoelementa i razlika njihovih ulaznih napona se prenosi pomoću diferencijalnog pojačala na horizontalno otklonski sistem. Ravnoteža se uspostavlja kad sile koje djeluju na otklon zrake u horizontalnom smislu stoje u ravnoteži. To je kad napon na horizontalnim pločicama postane proporcionalan produktu faktora x i y , te se taj napon uzima onda kao izlazna veličina.

Česta je primjena *množila na principu modulacije*; rješenje koje se koristi dvojnom amplitudnom modulacijom prikazuje sl. 7.



Sl. 7

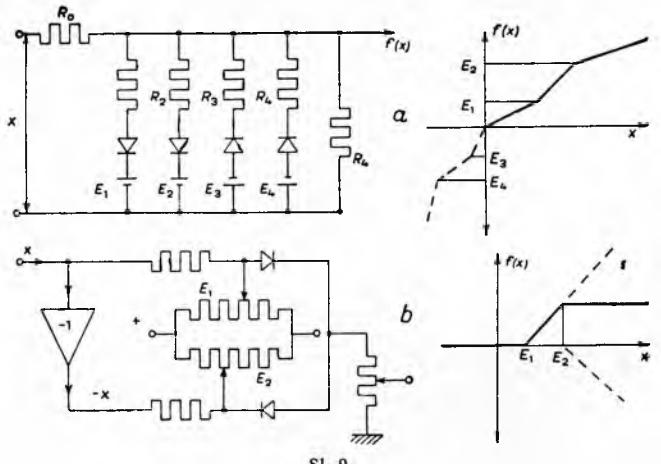
Operacija dijeljenja može se vršiti pomoću množila na osnovu relacije $z + A(yz + x) = 0$, na kojem je principu postavljen i *slog za dijeljenje* na sl. 8. Naime, iz te relacije izlazi $z = \frac{-Ax}{1+Ay}$,

što za veliko A daje $z = -\frac{x}{y}$. Pri tome y ne smije poprimiti vrijednost 0 jer u tom slučaju dolazi do nestabilnosti kruga.

Slog množila s katodnom cijevi može se također primijeniti kao slog za dijeljenje. Potrebno je samo izlaz pojačala priključiti na vertikalno otklonski sistem, a na zavojnici i horizontalno otklonski sistem pločica priključiti napone proporcionalne dividendu i divizoru. Napon na izlazu iz pojačala je tada proporcionalan kvocijentu.

Generator funkcija je jedinica analognog računala pomoću koje proizvodimo funkcije željenog oblika. Generatori funkcija mogu se podijeliti na potenciometarske generatore funkcija, diodne generatore funkcija, fotoformere ili generatore funkcija s katodnom cijevi i uređaje za pisanje primjenjene kao slijedila određene krivulje. Izvode se kao generatori funkcija jedne ili više varijabli, a mogu biti ili univerzalni, za generiranje bilo koje po želji funkcije, ili specijalni, za generiranje samo-funkcija određenog oblika.

Osobito često se primjenjuju *diodni generatori funkcija*. Funkcija koja se želi generirati razdjeli se u segmente i aproksimira segment



Sl. 9

po segment pravcem. Na taj način može se bilo koja funkcija prikazati kao zbroj pravaca. Kako je dioda jednim dijelom svoje karakteristike pravac, iskorištava se ovo njeno svojstvo te se prikladnim sloganima vrši spomenuta aproksimacija. Sl. 9 a prikazuje takav slog. U praksi je nezgodnost ove ideje u tome što je svaki nagib usko vezan s pređasnjim pa su nadena nova usavršena rješenja, od kojih jedno prikazuje sl. 9 b. Vezanjem više sloganova dobije se univerzalni generator funkcija. Kao ulazni napon za diodni generator funkcija primjenjuje se pilasti napon i on svojim promjenama od $-U$ do $+U$ predstavlja promjenu varijable. Korisni opseg frekvencija ovih generatora kreće se od 100 Hz do 500 Hz, ali se grade i do frekvencija 10 kHz. Tačnost se definira kao stupanj podudaranja izlazne funkcije na generatoru i željenje funkcije.

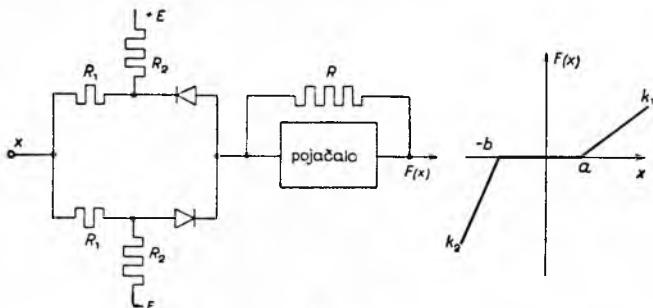
Nije rijetka primjena *fotoformer*, čije rješenje prikazuje sl. 10. Napon koji odgovara promjeni varijable funkcije priključuje se preko pojačala na horizontalno otklonski sistem katodne cijevi. Na vertikalno otklonski sistem priključuju se preko diferencijalnog pojačala dva napona: pilasti, koji izaziva otklon zrake katodne cijevi, i signal sa fotoćelije, koji ovisi o svjetlosti zrake na zastoru katodne cijevi. Napon otklona nastoje otkloniti zraku prema gornjoj pločici, ali kako zraka pada pri tome na zastor izvan maske (maskom je predstavljena funkcija $f(x)$ koja se generira), fotoćelija će biti osvijetljena i predat će naponski signal na ulaz pojačala. Razlika ovog napona i pilastog na izlazu iz diferencijalnog pojačala prisiljava zraku da slijedi masku, pa je to ujedno i napon koji se mijenja po zakonu željene funkcije. Za generiranje pojedinih funkcija mogu se imati gotove maske ili jedna sekcionirana, pa prema tome koja se funkcija želi, pojedine se sekcije dižu i spuštaju. Tačnost takve aproksimacije ovisi o broju sekcija. Ogib svjetlosti na rubovima maske dosta umanjuje tačnost generiranja funkcije; ona iznosi za ove uređaje $\sim 1\%$.

Osim navedenih jedinica, analogno računalo ima nekoliko specijalnih jedinica. To su slog za oponašanje mrtvog prostora, slog za ograničivanje, pa slog za oponašanje histereze i dr. Izvedene su s diodama, a nalaze naročito široku primjenu pri rješavanju procesa regulacije.

Mrtvi prostor ili inertna zona matematički je definiran ovako:

$$F(x) = \begin{cases} k_1(x - a) & \text{za } x > a, \\ 0 & \text{za } -b \leq x \leq a, \\ k_2(x + b) & \text{za } x < -b. \end{cases}$$

Sl. 11 pokazuje rješenje *sloga za oponašanje mrtvog prostora* i grafičku sliku navedene matematičke definicije.



Sl. 11

Slog za ograničivanje izveden je na nekoliko načina. Sl. 12 pokazuje izvedbu s paralelno spojenim diodama na ulazu i njenu karakteristiku.

Upravljanje analognim računalom vrši se s upravljačke ploče posredstvom preklopnika automatski. Položaj preklopnika određuje ova radna stanja računala:

1. *Priprema*: stanje u kojem su svi izlazni naponi jednaki nuli; vrši se spajanje jedinica.

2. *Početni uvjeti*: u ovom stanju pridaju se integratorskim jedinicama početni uvjeti.

3. *Rad ili računanje*: računalo rješava problem; napon koji odgovara varijabli problema mijenja se s vremenom.

4. *Zadržavanje*: u ovom stanju računalo prestaje računati i drži sve vrijednosti u obliku u kojem se nalaze tog momenta. Kad se ponovo stavi u stanje rada, računalo nastavlja radom tamo gdje je bilo zaustavljenog.

5. *Repetitivan rad*: računanje se odvija kontinuirano između stanja *Početni uvjeti* i *Rad*, a rješenje se promatra na osciloskopu.

Veća elektronička analogna računala imaju još i stanja kontrole ispravnosti problema, vremenskog opsega i dr.

Uređaji za bilježenje rezultata analognih računala osnivaju se na različitim principima. *Pisala s galvanometrijskim sistemom* služe za bilježenje funkcija u frekventnom opsegu od 0 do 100 Hz; tačnost bilježenja im je 1...5%. *Katodni osciloskop* služi za bilježenje ili promatranje brzih pojava; tačnost 1...2%. *Slijedna pisala* bilježe promjenu jedne varijable u zavisnosti od druge; služe za bilježenje sporih pojava maksimalne frekvencije nekoliko Hz sa velikom tačnosti, 0,1...1%. U *optičkim uređajima* svjetlosna zraka slijedi izlaznu funkciju i snima se na film; frekventni opseg takvog uređaja je 0...15 kHz. I *magnetska vrpca* pruža mogućnost registriranja rezultata na nekoliko načina, tako da se mogu onda s nje reproducirati. Frekventni opseg 0...30 kHz.

Najvećom tačnošću i preciznošću se odlikuje slijedno pisalo, pa se donekle primjenjuje i izvan navedenih okvira. Osciloskop je praktičan pri promatranju permanentnih pojava uz primjenu fotokamere, ali nije jako tačan.

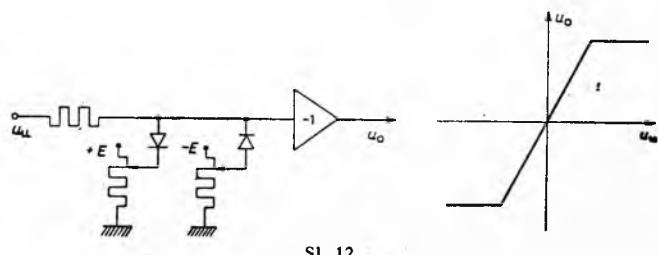
Tablica 2
KOMPONENTE JEDINICA GRUPIRANE PREMA BRZINI RAČUNALA

Jedinice	Komponente računala		
	sporih (do 1,5 Hz)	srednje brzih (do 20 Hz)	brzih (do 200 Hz)
Množila	Slijedna množila	Električno množilo $\frac{1}{4} [(x+y)^2 - (x-y)^2] = xy$	Množilo na principu modulacije
Generatori funkcija	Potenciometarski		Fotomnožilo
Uređaji za bilježenje	Slijedila krivuljā	Fotoformer	Diodni generatori funkcija
	Slijedna pisala	Magnetska vrpca	Osciloskop
	Digitalni voltmetri	Petljasti oscilograf	

U tabl. 2 dat je pregled komponenata množila, generatora funkcija i uređaja za bilježenje, grupiranih prema njihovoj primjeni u računalima različite brzine rada.

U tabl. 3 dat je pregled jedinica analognog računala i simbola kojima se te jedinice označuju pri crtanjtu slike modela po kojemu se vrši spajanje jedinica na ploči s priključnicima.

Primjena elektroničkih analognih računala. Rješavanje problema s pomoću analognih računala vrši se na nekoliko načina,



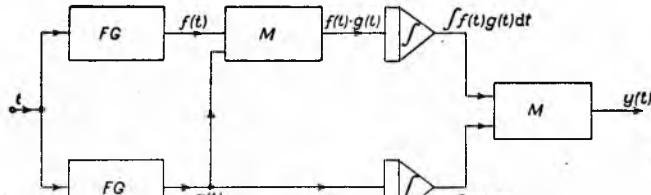
Sl. 12

koji se obično dijele ovako: a) direktno rješavanje, b) indirektno rješavanje, c) implicitni postupak, d) simuliranje.

Direktno rješavanje se primjenjuje kad je funkcija koju daje promatranje sistema jednostavna i direktno ovisna o nekoj drugoj funkciji koja se može generirati pomoću generatora funkcija, npr.:

$$y(t) = \int_0^t f(t) g(t) dt \cdot \int_0^t g(t) dt.$$

Funkcije $f(t)$ i $g(t)$ mogu se generirati na jednom od opisanih uređaja, a zatim operacija izvršiti direktno prema zadatku, kako je pokazano na sl. 13.



Sl. 13

Indirektno rješavanje vrši se kad rješenje treba da dâ funkciju koja je vezana uz druge funkcije ili svoje derivacije, pa se rješavanje ne može izvoditi direktno iz zadanih parametara. Kao primjer neka posluži diferencijalna jednadžba

$$\ddot{y}(t) + a \dot{y}(t) + b y(t) = f(t).$$

Tablica 3

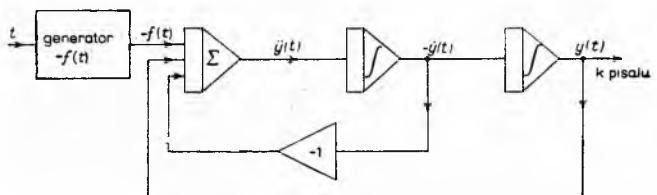
JEDINICE ANALOGNIH RAČUNALA I NJIHOVI SIMBOLI

Jedinica računala	Simbol	Matematička operacija
Invertor		$y = -x$
Sumator		$y = -(a_1 x_1 + a_2 x_2)$
Integrator		$y = - \int (a_1 x_1 + a_2 x_2) dt$
Linearni potencijometar		$y = ax$
Množilo		$z = xy$
Slijedno množilo		$z = \frac{xy}{E}$
Generator funkcija		$y = f(x)$

Računanje se izvodi indirektno pretpostavivši da je poznata najviša derivacija tražene funkcije, te se zadana jednadžba piše u obliku

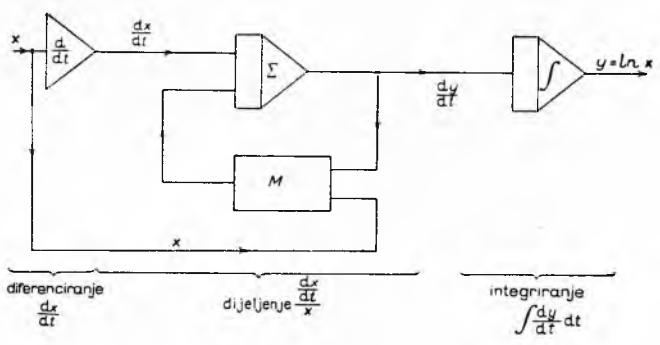
$$y(t) = -[a \ddot{y}(t) + b \dot{y}(t) - f(t)]$$

i rješava posredstvom sumatora (sl. 14).



Sl. 14

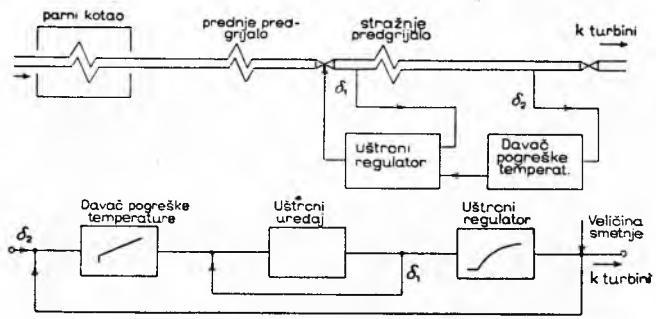
Implicitni postupak obično služi za generiranje analitičkih funkcija kao $\sin x$, e^x , $\ln x$ i dr. Kako bi se generirala funkcija $y = \ln x$ pokazuje sl. 15. Najprije se funkcija derivira po vremenu $\frac{dy}{dt} = \frac{1}{x} \cdot \frac{dx}{dt}$, te se na osnovu ovog izraza postavlja model. Zakon promjene x je zadan, pa se iz toga dolazi posredstvom derivatora do $x(t)$.



Sl. 15

Simuliranje je oponašanje određenog procesa pomoću elemenata računala. Primjenjuje se obično za proučavanje komplikiranih sistema sa nelinearnim elementima i povratnim spregama.

Jednostavan primjer ovog oblika primjene računala je regulacija temperature svježe pare u parnom kotlu prema sl. 16. Para se



Sl. 16

privodi turbinu, pa preveliki porast temperature pare izaziva nedozvoljena naprezanja u njenom kućištu; treba zato paziti da temperatura pare ne prelazi određenu vrijednost. Između prednjeg i stražnjeg predgrijala umetne se uštrcno hladilo koje mora uštrcavati kondenzat u tolikoj količini da temperatura pregrijane pare ostaje stalna. Temperatura pare se mjeri na izlazu iz kotla, pa se pogreška δ_2 predaje u obliku proporcionalnog poticaja uštrcnom regulatoru. Tom se regulatoru privodi i veličina pogreške δ_1 postavljene vrijednosti kao integralni poticaj, pa se temperatura održava u stacionarnom stanju i bez preostalog odstupanja. Na osnovu toga postavlja se spojna slika po kojoj će se pomoći računalu oponašati (simulirati) sveukupni proces

regulacije. Pojedine elemente predstavljaju jedinice za oponašanje prijelaznih funkcija. Eksperimentiranjem na ovakvom modelu može se onda zaključiti o sveukupnom ponašanju sistema, to jest o njegovoj stabilnosti i brzini djelovanja, te otkriti slučajne nedostatke koji bi se inače uočili možda tek na gotovom uređaju.

Mjerila (omjeri) su veličine kojima se vrijeme i amplituda prevode u opseg koji dozvoljavaju radni uvjeti računala; općenito se primjenjuju mjerila vremena i mjerila amplitude.

Pri izboru odgovarajućeg *mjerila vremena* uzimaju se u obzir ove okolnosti: 1. dugi rad računala unosi veće pogreške pri integriranju; 2. više frekvencije pridonose faznom pomaku u radnom pojačalu i djeluju kao prigušenje; 3. slijedna množila rade zadovoljavajući samo na nižim frekvencijama; 4. uvjeti rada uređaja za bilježenje mogu biti različiti.

Promjena vremenskog opsega ne utječe na odnos varijabla računala i odgovarajućih varijabla promatranoj sistema.

Dobar izbor *mjerila amplitude* neobično je važan i vrši se u okviru ovih uvjeta: 1. sistem namještanja mjerila mora biti što jednostavniji, da ne bi unosio zabune pri upotrebi; 2. visina napona na računalu u toku operacija se mora držati na odgovarajućoj razini: normalno je radno područje na izlazu ± 100 V, ali pri određivanju mjerila najpovoljnije je držati vrijednosti napona u granicama ± 50 V; 3. izbor mjerila mora biti takav da odnos fizikalnog sistema i modela postavljenog na računalu bude sačuvan; način prevodenja vrijednosti napona sa računala u odgovarajuće jedinice promatranoj sistemu: dužinu, silu, vrijeme itd. mora biti tačan i spretan.

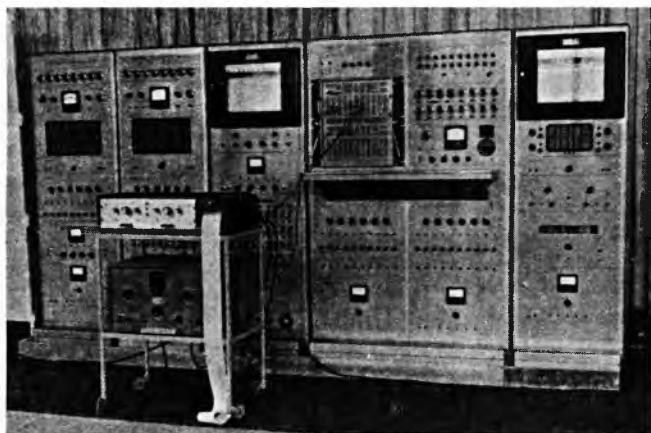
Povjesni podaci. Kao prva sprava za računanje analognog tipa može se smatrati izum Edmunda Guntera 1620., sprava slična današnjem *logaritamskom računalu*, ali bez pomične skale. *Astrolobe*, računalo s pomičnom skalom, izumio je 1632 William Oughtred. — Dalje napredak na tom području je izum *planimetar*, uređaja za mjerjenje površina ograničenih nepravilnim krivuljama, koji je konstruirao 1819 J. S. Hermann, a nekoliko decenija kasnije *polarni planimetar*, konstrukciju J. Amslera. No možda najznačajniji pronalazak na potražnju analognog računanja je *integrator*, izum Jamesa Thomsona, brata Lorda Kelvinia (1876). Taj integrator je Lord Kelvin upotrijebio u svom uređaju za harmonijsku analizu. Treba spomenuti još i *integral*, sprava za crtanje integralne krivulje zadane funkcije, izum B. Abdank-Abakanowicza (1852—1900), i C. V. Boysa 1881.

God. 1925 sagrađeno je u USA prvi uređaj za analiziranje istosmjernih naponskih mreža s otporničkim elementima. Izradile su ga General Electric Co. i Westinghouse Co. To je prvi električki analogno-računski uređaj, i od tada slijedi usporedno s razvojem mehaničkih i razvoj električkih računala.

Istih godina na Massachusetts Institute of Technology u Bostonu, USA, počeo je Vannevar Bush konstrukciju mehaničkog računala za rješavanje običnih diferencijalnih jednadžbi. Ideja modeliranja mehaničkih sistema pomoću električnih krugova također pada u to vrijeme te potiče rješenje električkih i elektro-mehaničkih sloganova, koji bi vršili operacije oponašanjem tih modela. Veliki prilog ovom razvoju je pronalazak istosmjernog pojačala, pa je oko 1938 u laboratorijima George A. Philbrick Researches Inc. razvijen prvi analogno-računski elektronički slog. Nešto kasnije konstruirali su Lovell i Parkinson u Bell Telephone Laboratories u USA specijalno računalo za ratne svrhe (usmjeravanje protavionske vatrenje), a u Njemačkoj slično računalo H. Haezler.

Danas je u svijetu razvijen čitav niz računala pod raznim komercijalnim nazivima, a njihova upotreba je tako svestrana, da se današnje stanje tehnike i znanosti ne može zamisliti bez njih.

U našoj zemlji je izrađeno nekoliko analognih računala. U institutu »Boris Kidrič« u Vinči izrađen je *Reaktorski analogni simulator*, a razvijeno repetitivno računalo, čija je izrada povjerena poduzeću RR zavodi Niš. U institutu »Jožef Stefan« u Ljubljani također je izrađeno univerzalno elektroničko analogno računalo; ima 44 radna pojačala, od kojih 28 služe kao integratorske je-



Sl. 17. Analogno računalo izrađeno u institutu »Jožef Stefan« u Ljubljani

dinice, i niz drugih elektroničkih i elektromehaničkih jedinica U Zagrebu je u Institutu za elektroprivredu sagrađen mrežni analizator, a u Zavodu za regulacione i signalne uređaje Elektrotehničkog fakulteta su u toku razvojni radovi elektroničkog analognog računala stolne izvedbe.

LIT.: G. A. Korn i T. A. Korn, Electronic analog computers, New York 1952. — C. A. Wass, Introduction to electronic analog computers, London 1955. — B. I. Koza, Elektronnye modeliruyushie ustroystva, Moscow 1959. — M. Pelegrin, Machines à calculer électroniques, arithmétiques et analogiques, Paris 1959. — E. Dietrich, Elektronische Analogrechner, München 1960. — A. S. Jackson, Analog computation, New York 1960. — A. E. Rogers i T. W. Connolly, Analog computation in engineering design, New York, 1960. — R. M. Howe, Design of fundamentals of analog computer components, Princeton J. Be.

ANTIBIOTICI, kemijski spojevi dobiveni iz živih organizama koji imaju svojstvo da u minimalnim koncentracijama sprečavaju rast mikroorganizama ili da ih uništite.

Opšte je poznato da izvesni mikrobi zemljišta i vode žive u simbiozi, ali se isto tako susrećemo i sa pojmom antagonizma medu njima, antibiozom (Vuillemin 1889). Smatra se da je takozvano »samočišćenje« zemljišta i vode bazirano na antibiozi mikroorganizama. Otkrića antibiotika se takođe zasnivaju na pojavi antagonizma medu mikrobiomima.

Izraz »antibiotik« prvi je uveo Waksman 1941 za označavanje supstancija mikrobnog porekla koje imaju svojstvo da u minimalnim koncentracijama sprečavaju rast drugih mikroorganizama ili čak da ih uništite. Budući da neke tvari izolirane iz nižih i viših biljaka, pa i životinja, pokazuju takođe antibiotsku aktivnost, Langlyke i Benedict predložili su da se u definiciji koju je dao Waksman mesto »mikrobnog porekla« stavi »dobivene ili izlučene iz živog organizma«. To je u najnovije vreme prihvaćeno od većine autora.

Kao i mnoga druga otkrića u mikrobiologiji tako i antibiotici duguju velikom Pasteuru. Naime, Pasteur i Joubert su 1877 prvi opazili da grupa ovaca zaražena smrtonosnim antraksom ne pokazuje znakove oboljenja jer je kultura bacila antrаксa bila kontaminirana nekom bakterijom iz uzduha koja je sprečavala rast uzročnika crnog prista. Pasteur je još onda prorekao da će doći vreme kada će nešto ljudi mikrobe upotrebljavati za suzbijanje štetnih. Poslije njih, kronološki gledano, pojavljuju se Emmerich i Löw sa svojom »pyocyanazom«, ekstraktom koji su izolirali iz kulture *Pseudomonas aeruginosa* 1900 godine. Ovaj preparat je bio u upotrebi na mnogim klinikama sve do 1930 za lečenje difterije, ali je bio toksičan i kasnije je odbaćen. Nicolle 1907 je prvi opisao antibakterijsko dejstvo *B. subtilis*. Gratia i Dath su 1924 prvi pokazali litičko delovanje jedne pljesni na stafilocoke. Fleming 1929 otkriva penicilin, a 1938 godine oksfordska grupa na čelu sa Floreyem i Chainom započinje svoj epohalni rad na rehabilitaciji Flemingova penicilina. God. 1939 Dubos otkriva antibiotik tirotricin iz kulture *B. brevis*, a 1940 Waksman i Woodruff otkrivaju aktinomicin. Četiri godine docnije Waksman i saradnici pronalaze čuveni streptomycin, a 1945 Johnson i saradnici otkrivaju bacitracin. Benedict i saradnici 1947 pronalaze polimiksins, a iste godine Ehrlich i saradnici kloramfenikol. Zatim, 1948 Duggar otkriva klor-traciklin a 1949 Waksman pronalazi neomicin. Finlay i saradnici 1950 pronalaze oksitetraciklin, 1952 McGuire otkriva eritromycin, Booth i Conover simultano otkrivaju tetraciklin.

Potraga za novim antibioticima je sve intenzivnija i gotovo svake godine se u proseku otkrije 10...20 novih antibiotika (Tabela 1).

Tabela 1
NOVOOTKRIVENI ANTIBIOTICI

Antibiot. Ann.	J. Antibiot. (Japan)
1953—4	
Hygromycin	Azomycin
Methylmycin	Flavicid
Ruticin	Flaveolin
Streptocardin	Griseoflavin
Streptogramin	Leucomycin
Tetracycline	Pthiomycin
1954—5	
Actinomycin III	Actinoleukin
Celesticetin	Albomycetin
Etamycin	Angustumycin
Oleandomycin	Aureothin
Pleandomycin	Brevolin
Spiramycin	Eumycetin
1955—6	
Amphotericin A and B	Amaromycin
Cathomycin	Cereviocidin
Eulicin	Grisamine
Synergistin	Mesenterin
Rubidin	Ractinomycin
Streptolydigin	Tertiomycin
Thiostrepton	Thiomycin
Vancomycin	Violacetin
1956	
Alazopeptin	Garzinocidin
Nusleocidin	Pluramycin
Ristocetin A and B	Ganicidin
	Mykamycin
	1956
	Mitomycin
	Phagomycin
	Phagocidin
	Phleomycin
	Toycocamycin

Iz: H. B. Woodruff, Strategy of Chemotherapy, Cambridge Univ. Press 1958.